### 02/2021 AP034001DE

Motorstarter

EMS2

## Generationenwechsel EMS zu EMS2



	1 – Fundamental – keine weiteren Kenntnisse nötig
	2 – Basic – Grundwissen emprenienswert
Levers	3 – Fortgeschritten – Grundwissen notwendig
	4 – Expert – Praxiserfahrung in dem Thema empfehlenswert



Alle Marken- und Produktnamen sind Warenzeichen oder eingetragene Warenzeichen der jeweiligen Titelhalter.

### Services

Für Service und Support kontaktieren Sie bitte Ihre lokale Vertriebsorganisation.

Kontaktdaten: Eaton.com/contacts Service Seite: Eaton.com/aftersales

### Originalbetriebsanleitung

Die deutsche Ausführung dieses Dokuments ist die Originalbetriebsanleitung.

### Übersetzung der Originalbetriebsanleitung

Alle nicht deutschen Sprachausgaben dieses Dokuments sind Übersetzungen der Originalbetriebsanleitung.

1. Auflage 2021, Redaktionsdatum 02/2021

© 2021 by Eaton Industries GmbH, 53105 Bonn

Alle Rechte, auch die der Übersetzung, vorbehalten.

Kein Teil dieses Handbuches darf in irgendeiner Form (Druck, Fotokopie, Mikrofilm oder einem anderen Verfahren) ohne schriftliche Zustimmung der Firma Eaton Industries GmbH, Bonn, reproduziert oder unter Verwendung elektronischer Systeme verarbeitet, vervielfältigt oder verbreitet werden. Änderungen vorbehalten.

# Inhalt

1	A	Allge	emeines 6						
2	A	Abmessungen 6							
3	P	Profile 6							
4	A	Austa	ausch7						
5	S	Stror	neinstellung7						
	5.1	1	Einstellung über SWD Assist						
	5.2	2	Einstellung über TIA Portal						
	5.3	3	Einstellung über Codesys 9						
6	S	Stror	nversorgung 12						
7	C	Cross	s Referenz12						
8	E	Bit-Zuordnung Querverweis13							
9	F	Referenzen14							



### GEFAHR! GEFÄHRLICHE ELEKTRISCHE SPANNUNG!

- Gerät spannungsfrei schalten.
- Gegen Wiedereinschalten sichern.
- Spannungsfreiheit feststellen.
- Erden und kurzschließen.
- Benachbarte, unter Spannung stehende Teile abdecken oder abschranken.
- Die für das Gerät angegebenen Montagehinweise (IL) sind zu beachten.
- Nur entsprechend qualifiziertes Personal gemäß EN 50110-1/-2 (VDE 0105 Teil 100) darf Eingriffe an diesem Gerät/System vornehmen.
- Achten Sie bei Installationsarbeiten darauf, dass Sie sich statisch entladen, bevor Sie das Gerät berühren.
- Die Funktionserde (FE, PES) muss an die Schutzerde (PE) oder den Potenzialausgleich angeschlossen werden.
- Die Ausführung dieser Verbindung liegt in der Verantwortung des Errichters.
- Anschluss- und Signalleitungen sind so zu installieren, dass induktive und kapazitive Einstreuungen keine Beeinträchtigung der Funktionen verursachen.
- Damit ein Leitungs- oder Aderbruch auf der Signalseite nicht zu undefinierten Zuständen führen kann, sind hard- und softwareseitig entsprechende Sicherheitsvorkehrungen zu treffen.
- Schwankungen bzw. Abweichungen der Netzspannung vom Nennwert dürfen die in den technischen Daten angegebenen Toleranzgrenzen nicht überschreiten, andernfalls sind Funktionsausfälle und Gefahrenzustände nicht auszuschließen.
- NOT-AUS-Einrichtungen nach IEC/EN 60204-1 müssen in allen Betriebsarten wirksam bleiben. Entriegeln der NOT-AUS-Einrichtungen darf keinen Wiederanlauf bewirken.
- Einbaugeräte für Gehäuse oder Schränke dürfen nur im eingebauten Zustand betrieben und bedient werden.
- An Orten, an denen auftretende Fehler Personen- oder Sachschäden verursachen können, müssen externe Vorkehrungen getroffen werden, die auch im Fehler- oder Störfall einen sicheren Betriebszustand gewährleisten beziehungsweise erzwingen (z. B. durch unabhängige Grenzwertschalter, mechanische Verriegelungen usw.).
- Während des Betriebs können die Frequenzumrichter heiße Oberflächen besitzen.
- Das unzulässige Entfernen der erforderlichen Abdeckung, die unsachgemäße Installation und falsche Bedienung von Motor oder Frequenzumrichter, kann zum Ausfall des Geräts führen und schwerste gesundheitliche Schäden oder Materialschäden verursachen.
- Bei Arbeiten an unter Spannung stehenden Frequenzumrichter sind die geltenden nationalen Unfallverhütungsvorschriften (z. B. BGV A3) zu beachten.
- Die elektrische Installation ist nach den einschlägigen Vorschriften durchzuführen (z. B. Leitungsquerschnitte, Absicherungen, Schutzleiteranbindung).
- Alle Arbeiten zum Transport, zur Installation, zur Inbetriebnahme und zur Instandhaltung dürfen nur von qualifiziertem
- Fachpersonal durchgeführt werden (IEC 60364 bzw. HD 384 oder DIN VDE 0100 und nationale Unfallverhütungsvorschriften beachten).
- Anlagen, in die Frequenzumrichter eingebaut sind, müssen ggf. mit zusätzlichen Überwachungs- und Schutzeinrichtungen gemäß den jeweils gültigen Sicherheitsbestimmungen, z. B. Gesetz über technische Arbeitsmittel, Unfallverhütungsvorschriften usw. ausgerüstet werden.
- Während des Betriebs sind alle Abdeckungen und Türen geschlossen zu halten.
- Der Anwender muss in seiner Maschinenkonstruktion Maßnahmen berücksichtigen, die die Folgen bei Fehlfunktion oder Versagen des Frequenzumrichters (Erhöhung der Motordrehzahl oder plötzliches Stehenbleiben des Motors) begrenzen, so dass keine Gefahren für Personen oder Sachen verursacht werden können, z. B.: Weitere unabhängige Einrichtungen zur Überwachung sicherheitsrelevanter Größen (Drehzahl, Verfahrweg, Endlagen usw.). Elektrische oder nichtelektrische Schutzeinrichtungen (Verriegelungen oder mechanische Sperren) systemumfassende Maßnahmen. Nach dem Trennen der Frequenzumrichter von der Versorgungsspannung dürfen spannungsführende Geräteteile und Leistungsanschlüsse wegen möglicherweise aufgeladener Kondensatoren nicht sofort berührt werden. Hierzu sind die entsprechenden Hinweisschilder auf dem Frequenzumrichter zu beachten.

## Gewährleistungsausschluss und Haftungsbeschränkung

Die Informationen, Empfehlungen, Beschreibungen und Sicherheitshinweise in diesem Dokument basieren auf den Erfahrungen und Einschätzungen der Eaton Corp. Und berücksichtigen möglicherweise nicht alle Eventualitäten.

Wenn Sie weitere Informationen benötigen, wenden Sie sich bitte an ein Verkaufsbüro von Eaton. Der Verkauf der in diesen Unterlagen dargestellten Produkte erfolgt zu den Bedingungen und Konditionen, die in den entsprechenden Verkaufsrichtlinien von Eaton oder sonstigen vertraglichen Vereinbarungen zwischen Eaton und dem Käufer enthalten sind. Es existieren keine Abreden, Vereinbarungen, Gewährleistungen ausdrücklicher oder stillschweigender Art, einschließlich einer Gewährleistung der Eignung für einen bestimmten Zweck oder der Marktgängigkeit, außer soweit in einem bestehenden Vertrag zwischen den Parteien ausdrücklich vereinbart. Jeder solche Vertrag stellt die Verpflichtung von Eaton abschließend dar.

Der Inhalt dieses Dokumentes wird weder Bestandteil eines Vertrages zwischen den Parteien noch führt er zu dessen Änderung. Eaton übernimmt gegenüber dem Käufer oder Nutzer in keinem Fall eine vertragliche, deliktische (einschließlich Fahrlässigkeit). verschuldensunabhängige oder sonstige Haftung für außergewöhnliche, indirekte oder mittelbare Schäden, Folgeschäden bzw. -verluste irgendeiner Art - unter anderem einschließlich, aber nicht beschränkt auf Schäden an bzw. Nutzungsausfälle von Geräten, Anlagen oder Stromanlagen, von Vermögensschäden, Stromausfällen, Zusatzkosten in Verbindung mit der Nutzung bestehender Stromanlagen, oder Schadensersatzforderungen gegenüber dem Käufer oder Nutzer durch deren Kunden - infolge der Verwendung der hierin enthaltenen Informationen, Empfehlungen und Beschreibungen. Wir behalten uns Änderungen der in diesem Handbuch enthaltenen Informationen vor. Fotos und Abbildungen dienen lediglich als Hinweis und begründen keine Verpflichtung oder Haftung seitens Eaton.

## 1 Allgemeines

Die folgenden Informationen weisen auf die Unterschiede hin, die bei der Erweiterung von Systemen oder der Erstellung neuer Projekte mit EMS2-...-SWD sowie bei der Verwendung dieser Geräte als Ersatz für EMS-...-SWD berücksichtigt werden müssen.

Die Geräte weisen die folgenden wesentlichen Unterschiede auf:

- Abmessungen
- Verdrahtung
- Stromeistellung Poti zur Konfiguration über Software
- Eingangs- und Ausgangsdaten



Abbildung 1: Unterschiede der Gerätereihen

Alle Funktionen für EMS-... werden durch EMS2.... abgedeckt. Beim Austausch muss eine neue SPS-Konfiguration erfolgen. Auch eine Anpassung des SPS-Programms kann notwendig sein, da sich die Ein- und Ausgangsdaten geändert haben.

## 2 Abmessungen

Die Abmessungen des EMS-...-SWD und EMS2-...-SWD sind unterschiedlich!

Die detaillierten Abmessungen sind in dem in der Referenz aufgeführten Montageanweisungen angegeben.

## 3 Profile

Das Wechseln von Geräten mit unterschiedlichen Profilen erfordert erweitertes Ingenieurwissen!

Die Bit-Zuordnung der Steuersignale wird geändert. Je nach verwendetem SPS oder Gateway kann es jedoch sein, dass sich die Bit-Zuordnung in der SPS ändern kann (SPS-Variablen oder Deklaration).

EMS2-...-SWD Geräte haben 5 Profile und EMS-...-SWD haben ebenfalls jeweils 5 Profile.

Aufgrund des unterschiedliche Datenaufbaus im Profil muss der SPS und Gateway einen neuen Initialisierungsprozess durchführen, wenn neue EMS2-...-SWD Geräte als Ersatz verwendet werden.

## 4 Austausch

Führen Sie die folgenden Schritte für einen ordnungsgemäßen Austausch durch:

- 1. Bitzuordnung der Geräte aufnehmen.
- 2. SPS ausschalten oder auf OFFLINE wechseln.
- 3. Ggf. die Anlage ausschalten.
- 4. Trennen Sie Motor-, Energie-, Steuerleitungen und SWD Stecker vom EMS...
- 5. EMS.. aus dem SWD Strang entfernen.
- 6. Die Poti Stellung von EMS... (Motorstrom) notieren.
- 7. EMS2... installieren.
- 8. SWD Stecker an EMS2 anschließen.
- 9. Schließen Sie Motor und Netz an EMS2...
- 10. Gateway/SPS neu konfigurieren gegeben falls SPS Programm anpassen.
- 11. Bereit zum Start.



**Achtung!** Vor dem Einschalten muss sichergestellt werden, dass das Motorkabel richtig angeschlossen ist.

### 5 Stromeinstellung

Die Gerätereihe EMS2-...-SWD verfügen keine Poti mehr! Die Einstellung für den Motorstrom erfolgt nur über Software!

Nachfolgend werden unterschiedliche Variationen dargestellt.

### 5.1 Einstellung über SWD Assist



Abbildung 2:

Bei Benutzung folgender SWD-Gateways erfolgt die Einstellung des Motorschutzes über die Software "SWD Assist":

- EU5C-SWD-EIP-MODTCP (Ethernet IP und Modbus TCP)
- EU5C-SWD-POWERLINK (Powerlink)

Zur Einstellung ist in diesem Fall wie folgt vorzugehen:

- SWD-Konfiguration im Offline-Modus erstellen
- EMS2-Teilnehmer auswählen
- Im Tab "Geräteparameter" kann nun der Motorschutz (Nennstrom) eingestellt werden
- Kommunikationsansicht vorwählen
- Schnittstelle des PC für die Kommunikation vorwählen
- Tastenfeld "Online" vorwählen
- ► Konfiguration durch Drücken der Taste "PC => Gerät" herunterladen
- Die LED "PWR" am Motorstarter EMS2 blinkt. Die darunter befindlichen LEDs zeigen den gesendeten Wert für den Motorschutz an (siehe Tabelle unten)
- Set-Taste auf der Front des Motorstarters EMS2 drücken. Hierdurch wird der gesendete Wert in das Gerät übernommen (nur bei Motorschutz 1)
- ► Die LED "PWR" leuchtet nun wieder dauerhaft
- Überprüfung des eingestellten Wertes
- Set-Taster für mehr als 2 s betätigen
- Die LED "PWR" blinkt
- ▶ Bei 20 % Ein und 80 % Aus wird der Einstellwert von Motorschutz 1 angezeigt.
- ▶ Bei 50 % Ein und 50 % Aus wird der Einstellwert von Motorschutz 2 angezeigt.
- Die 4 anderen LEDs zeigen den eingestellten Wert an (Codierung siehe Tabelle unten. 0 = Aus, 1 = An)
- Set-Taste loslassen. Die LED "PWR" leuchtet wieder dauerhaft.

### 5.2 Einstellung über TIA Portal

- GSD- (Profibus DP) oder GSDML-Datei (Profinet) in TIA Portal importieren. Diese Dateien können aus dem SWD-Assist exportiert oder vom Downloadcenter geladen werden
- Gateway aus dem Hardwarekatalog in die Netzwerkkonfiguration einfügen



Abbildung 3: Netzwerkkonfiguration

• In Geräte Ansicht wechseln und EMS2 einfügen

			Topolo	jiesicht	A Netz	sicht [	Gerätesicht	Optionen
euSc-swd-profinet	Geräte	übersicht						
				( mark	In Adverse	a dates	17.0	✓ Katalog
AST.	e =	<ul> <li>euScowd-omfine</li> </ul>	0	0	2037*	A-Aures_	FUSCISINDIPE	Suchero
Age		· PN-IO	0	0 X1	2036*		eu5c-swd-pro	In the
Sector .		Port 1	0	O X1 P1	2035*		Port 1	
6			0	O X1 P2	2034*		Port 2	EUSC-SWD-PROFINET-Linhenannt
		EM52:x0-T#5WD	Profile 1_1 0	1	0	0	EN52-sO-Ton	- Modul
		1	0	2				> Eaton
			0	3				Partnergeräte
100	<u>.</u>		0	4				
100 C			0	5				
			0	7				
			0	8				
	the second second		0	9				
			0	10				
	~		0	11				
a >	- • •						>	
Profile 1_1 [	Module]		C. Eigenschaft	en 14	Info 🚯	2 Diago	se i se	1
Allgemein IO-Variablen	Systemkonstante	n Texte				-		1
Aligemein	Baugruppenparame	eter						
in a long in the loop	Device Paramete	r						
Baugruppenparameter								
Concessen	Anwesenheit de	sup Device auf	e muss anwesend	sein		-		
	Para and design the	310, 0111			_			
1	Ersest durch Uni	1.1			_	100		
1		Nennstrom: 0			_	-		✓ Information
1		1				2		Gerät
		2						
		4				-		
		5						
		-						

Abbildung 4: Ansicht wechseln

- Ein EMS2 auswählen und unter TAB ,Allgemein' die ,Baugruppenparameter' auswählen
- Im TAB "Baugruppenparameter" kann nun der Nennstrom eingestellt werden
- Die Nummerierungen von 0 bis 15 sind codierte Werte. Die Stromwerte sind der Tabelle 1 zu entnehmen.
- Anschließend die Konfiguration speichern und herunterladen
- Die LED "PWR" am Motorstarter EMS2 blinkt. Die darunter befindlichen LEDs zeigen den gesendeten Wert für den Motorschutz an (siehe Tabelle unten).
- Set-Taste auf der Front des Motorstarters EMS2 drücken. Hierdurch wird der gesendete Wert von dem Gerät übernommen (nur bei Motorschutz 1)
- Die LED "PWR" leuchtet nun wieder dauerhaft

### 5.3 Einstellung über Codesys

- EU5C-SWD-Profibus
- Ein EMS2 auswählen.
- Doppelklick auf EMS2...

Geräte	- <del>-</del>
= 🗿 EMS2	
E Device (XV100)	
≘ ∰ SPS-Logik	
- O Application	
Dibliotheksverwalter	
PLC_PRG (PRG)	
= 🏼 Taskkonfiguration	
🗏 🥩 MainTask	
型 PLC_PRG	
🖃 🏦 DP_Master_CMM_MPI (DP-Master CMM-MPI)	
EU5C_SWD_DP_V1_Int (EU5C-SWD-DP V1 (Int))	
EMS2_xO_T_x_SWD_Prof_1 (EMS2-xO-T-x-SWD	Prof. 5)

### Abbildung 5: Einstellungen über Codesys

• unter Tab ,Allgemein' den ,Nominal current' auswählen.

Geräte • * ×	DI PLC_PRG PI E	C_SWD_DP_V1_Int Bibliotheksverwalter / EMS2_xO_T_x_SWD_P	rof_1 ×
• @ EM52	Allgemein	Modulinformationen	
= ∰ Device (XV100) = ﷺ SPS-Logik	DP-Module Parameter	Konfiguration 0x94,0xD0,0xA0,0x00	
O Application     Bibliotheksverwalter     PLC_PRG (PRG)	DP-Module E/A-Abbild	Eingangslänge 7 byte(s) Ausgangslänge 1 byte(s)	
= 🗃 Taskkonfiguration	Status	User parameters	
= @ MainTask 创 PLC_PRG	Information	Symbolische Werte Länge der Anwenderparameter (Byte)	5
<ul> <li>IDP_Master_CMM_MPI (DP-Master CMM-MPI)</li> <li>IEU5C_SWD_DP_V1_Int (EU5C-SWD-DP V1)</li> </ul>		Parameter Wert V Presence of device on SWD Device shall be present	Wertebere Bit(1) 1 0
EMS2_xO_T_x_SWD_Prof_1 (EMS2-xO-		Replacement by universal module allowed	Bit(4) 0 0
		Nominal current 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 9 10 11 12 13 14 15 	BitArea(0-

Abbildung 6: Nominal current auswählen

- Die Nummerierungen von 0 bis 15 sind codierte Werte. Die Stromwerte sind der Tabelle 1 zu entnehmen.
- Anschließend die Konfiguration speichern und herunterladen
- Die LED "PWR" am Motorstarter EMS2 blinkt. Die darunter befindlichen LEDs zeigen den gesendeten Wert für den Motorschutz an (siehe Tabelle unten)
- Set-Taste auf der Front des Motorstarters EMS2 drücken. Hierdurch wird der gesendete Wert von dem Gerät übernommen (nur bei Motorschutz 1)
- Die LED "PWR" leuchtet nun wieder dauerhaft

### XV100 Master

- Ein EMS2 auswählen.
- Doppelklick auf EMS2...

Geräte 🔹 🔹 🛪 🗙	D EMS2 ×			
Geräte • • • * ×  © Geräte • • • ×  © EMS2 •  © SPS-Logik  © Application  © PLC_PRG (PRG)  © Taskkonfguration  © PLC_PRG (PRG)  © Dilotheksverwalter  © PLC_PRG  © Dilotheksverwalter  © PLC_PRG  © SVD_Master (SWD-Master)  © EMS2 (EMS2-SWD-DO/RO Profile 5)	EMS2 × SWD-Gerät Parameter SWD-Gerät E/A-Abbild	Parameter * * Modulparameter * Duch Universalmodul ersetzbar * Durch Universalmodul ersetzbar * Parameterbyte 1 * Nernstrom	Typ Enumeration of BYTE Enumeration of BYTE Enumeration of BYTE	Wert Erforderlicher Teilnehmer nicht erlaubt 0 ~~ 0 1 2 3 4 5 6 6 7 8 9
				6 7 8 9 10 11 12 13 14
				15

Abbildung 7: XV100 Master Einstellugnen

- unter TAB ,SWD-Gerät Parameter' den ,Nennstrom' auswählen.
- Die Nummerierungen von 0 bis 15 sind codierte Werte. Die Stromwerte sind der Tabelle 1 zu entnehmen.
- Anschließend die Konfiguration speichern und herunterladen
- Die LED "PWR" am Motorstarter EMS2 blinkt. Die darunter befindlichen LEDs zeigen den gesendeten Wert für den Motorschutz an (siehe Tabelle unten)
- Set-Taste auf der Front des Motorstarters EMS2 drücken. Hierdurch wird der gesendete Wert von dem Gerät übernommen (nur bei Motorschutz 1)
- Die LED "PWR" leuchtet nun wieder dauerhaft

Tabelle 1: Stromeingabe in der SPS

SPS	Code Einstellwert In [A]				wert I <sub>n</sub> [A]	
	SWD	ERR	L	R / ON	le = 3 A	le = 9 A
0	0	0	0	0	0,18	1,5
1	0	0	0	1	0,30	1,0
2	0	0	1	0	0,44	2,5
3	0	0	1	1	0,60	3,0
4	0	1	0	0	0,68	3,5
5	0	1	0	1	0,88	4,0
6	0	1	1	0	1,0	4,5
7	0	1	1	1	1,1	5,0
8	1	0	0	0	1,2	5,5
9	1	0	0	1	1,5	6,0
10	1	0	1	0	1,6	6,5
11	1	0	1	1	1,9	7,0
12	1	1	0	0	2,1	7,5
13	1	1	0	1	2,4	8,0
14	1	1	1	0	2,7	8,5
15	1	1	1	1	3,0	9,0

## 6 Stromversorgung

Die Vorgängermodelle (EMS-...-SWD) werden Geräteoberseitig Versorgt (L1-L3). Neue Geräte haben Anschlüsse unten (Motor als auch Netzversorgung) geliefert.



Abbildung 8: Stromversorgung der verschiedenen Gerätereihen

## 7 Cross Referenz

Die EMS Cross Referenzliste zu EMS2 finden Sie in der nachstehenden Tabelle.

	EMS	Art. #	Replace	EMS2	Art. #	
	EMS-DO-T-2,4-SWD	170106	V	EMS2-DO-T-3-SWD	192383	
-	EMS-RO-T-2,4-SWD	170108	V	EMS2-RO-T-3-SWD	192384	
	EMS-DOS-T-2,4-SWD	170110	V	EMS2-DOS-T-3-SWD	192385	E I
	EMS-ROS-T-2,4-SWD	170112	V	EMS2-ROS-T-3-SWD	192386	
	EMS-DO-T-9-SWD	170107	V	EMS2-DO-T-9-SWD	192387	<u>i</u> l
-	EMS-RO-T-9-SWD	170109	V	EMS2-RO-T-9-SWD	192388	500
1	EMS-DOS-T-9-SWD	170111	V	EMS2-DOS-T-9-SWD	192389	
	EMS-ROS-T-9-SWD	169790	V	EMS2-ROS-T-9-SWD	192390	
	EMS-DO-T-2,4-24VDC	170099	٧	EMS2-DO-T-2,4-24VDC	192391	
-	EMS-RO-T-2,4-24VDC	170101	V	EMS2-RO-T-2,4-24VDC	192392	
Anna I	EMS-DOS-T-2,4-24VDC	170103	√	EMS2-DOS-T-3-24VDC	192393	
Prop. 1	EMS-ROS-T-2,4-24VDC	170105	V	EMS2-ROS-T-3-24VDC	192394	
-	EMS-DO-T-9-24VDC	170100	V	EMS2-DO-T-9-24VDC	192395	<u>i</u> ]
	EMS-RO-T-9-24VDC	170102	V	EMS2-RO-T-9-24VDC	192396	Same -
and the	EMS-DOS-T-9-24VDC	170104	√	EMS2-DOS-T-9-24VDC	192397	
	EMS-ROS-T-9-24VDC	169789	V	EMS2-ROS-T-9-24VDC	192398	
				EMS2-DO-Z-2,4-24VDC	197160	
				EMS2-RO-Z-2,4-24VDC	197161	****
				EMS2-DOS-Z-3-24VDC	197162	erer .
				EMS2-ROS-Z-3-24VDC	197163	
				EMS2-DO-Z-9-24VDC	197164	
				EMS2-RO-Z-9-24VDC	197165	Same and
				EMS2-DOS-Z-9-24VDC	197166	
	NA	NA	New	EMS2-ROS-Z-9-24VDC	197167	
				EM\$2_DO_7_2.4_230VAC	197168	
				EMS2 BO 7 2 4 220VAC	197169	
				EMS2 DO 7 9 230VAC	197170	With the second
				EMS2-DO-2-9-230VAC	197170	
				LINI32-RO-2-3-230VAC	15/1/1	1
				EMS2-ROSF-Z-3-24VDC	192399	
				EMS2-ROSF-Z-9-24VDC	192400	

#### 8 **Bit-Zuordnung Querverweis**

Die Bit-Zuordnung ist unten als Beispiel dargestellt. Zur Unterstützung kann die Software Swd-Assist verwendet werden.

#### EMS-RO-T-9-SWD - (Wendestarter 9A)

Abstan Posi Stro Stro	Kommentar: Beschreibung: Elektronisch d zum Vorgänger: 2 m tition auf dem Bus: 2 m mwerbrauch 15V: 50 mA mverbrauch AUX: 120 mA	er Motorstart	er mit Mo	torschutzfi	unktion für Direkt- und Abstand zum 15 Abstand zum AU	Wendestart V-Netzteil: X-Netzteil:	mit ma 2 m 2 m
Eingänge: 7 Byte				Ausgä	inge: 1 Byte		
Bez.	Bedeutung	Datentyp	Offset	Bez.	Bedeutung	Datentyp	Offset
ERR	Fehlererkennung	BIT	0.0	SDIRR	Start Rechtslauf	BIT	0.0
DIRR	Drehrichtung Rechts	BIT	0.1	SDIRL	Start Linkslauf	BIT	0.1
DIRL	Drehrichtung Links	BIT	0.2	RESM	Manueller Reset	BIT	0.2
DIAG	Sammeldiagnose	BIT	0.4	RESA	Automatischer Reset	BIT	0.3
PRSNT	Gerät vorhanden	BIT	0.6				
SUBST	Universalmodul	BIT	0.7				
IR	Eingestellter Wert Ir	BYTE (4 Bit)	1.0				
TRIPR	Auslösegrund	BYTE (3 Bit)	1.4				
ACKR	Quittierung Überlast notwendig	BIT	1.7				
I_REL	Motorstrom [%]	BYTE	2.0				
TH	Thermisches Motorabbild [%]	BYTE	3.0				
TYPE	Gerätetyp	BYTE (4 Bit)	4.0				
OVLD	Überlastvorwarnung (>=105%)	BIT	4.7				
I_ABS	Motorstrom [A]	WORD	5.0				

Abbildung 9: EMS-...-SWD Profil 5

EMS2-R0-T-9-SWD - (Elektronischer Wendestarter 9 A)

Abstand z Positio Stromv Stromv	Kommentar: Beschreibung: Elektronischer um Vorgänger: 10 cm n auf dem Bus: 2,10 m verbrauch 15V: 50 mA rerbrauch AUX: 120 mA	Wendestarte Abstand z Abstand z	r 9 A sum 15V um AUX	-Netzteil: -Netzteil:	2, 10 m 2, 10 m		
Eingänge	: 7 Byte			Ausgän	ge: 1 Byte		
Bez.	Bedeutung	Datentyp	Offset	Bez.	Bedeutung	Datentyp	Offset
ERR	Fehler	BIT	0.0	SDIRR	Start Rechtslauf	BIT	0.0
DIRR	Rechtslauf	BIT	0.1	SDIRL	Start Linkslauf	BIT	0.1
DIRL	Linkslauf	BIT	0.2	RESM	Manueller Reset	BIT	0.2
EN	Freigabe	BIT	0.3	RESA	Automatischer Reset	BIT	0.3
DIAG	Sammeldiagnose	BIT	0.4	TSDIRL	Steigende Flanke startet Linkslauf	BIT	0.5
PRSNT	Gerät vorhanden	BIT	0.6	TSSTOP	Steigende Flanke stoppt den Motor	BIT	0.6
SUBST	Universalmodul	BIT	0.7	TSDIRR	Steigende Flanke startet Rechtslauf	BIT	0.7
IR	Eingestellter Wert Ir	BYTE (4 Bit)	1.0				
TRIPR	Auslösegrund	BYTE (3 Bit)	1.4				
ACKR	Quittierung Überlast notwendig	BIT	1.7				
I_REL	Motorstrom [%]	BYTE	2.0				
TH	Thermisches Motorabbild [%]	BYTE	3.0				
TYPE	Gerätetyp	BYTE (4 Bit)	4.0				
DEV_OK	Gerät OK	BIT	4.4				
NET_FAIL	Netzausfall	BIT	4.6				
OVLD	Überlastwarnung	BIT	4.7				
I_AMP	Motorstrom [A] (in 10mA)	WORD	5.0				

Abbildung 10: EMS2-...-SWD Profil 5

## 9 Referenzen

Dokumentation		
	Dokument	Link
Handbuch EMS2	MN034003DE	Link
Handbuch EMS2SWD	MN120008DE	Link
Montageanweisung EMS2	IL034064ZU2019	Link
Montageanweisung EMS2SWD	IL1200047U2019	Link
Handbuch EMS	MN034002ZU_DE_EN	Link
Handbuch EMSSWD	MN034002ZU-DE/EN	Link
Montageanweisung EMS	IL03407198Z	Link
Montageanweisung EMSSWD	IL120002ZU	<u>Link</u>
EMS Produktseite		Link
Download Center		Link
		-

Eatons Ziel ist es, zuverlässige, effiziente und sichere Stromversorgung dann zu bieten, wenn sie am meisten benötigt wird. Die Experten von Eaton verfügen über ein umfassendes Fachwissen im Bereich Energiemanagement in verschieden Branchen und sorgen so für kundenspezifische, integrierte Lösungen, um anspruchsvollste Anforderungen der Kunden zu erfüllen.

Wir sind darauf fokussiert, stets die richtige Lösung für jede Anwendung zu finden. Dabei erwarten Entscheidungsträger mehr Als lediglich innovative Produkte. Unternehmen wenden sich an Eaton, weil individuelle Unterstützung und der Erfolg unserer Kunden stehts an erster Stelle stehen. Für mehr Informationen Besuchen Sie: Eaton.com

#### Eaton Adressen weltweit: Eaton.com/contacts

Eaton Industries GmbH Hein-Moeller-Str. 7-11 D-53115 Bonn/Germany

<sup>®</sup> 2020 Eaton Alle Rights Reserved

Eaton ist ein eingetragenes Warenzeichen der Eaton Corporation. Alle anderen Warenzeichen sind Eigentum der entsprechenden Eigentümer.

